ҚАЗАҚСТАН РЕСПУБЛИКАСЫНЫҢ БІЛІМ ЖӘНЕ ҒЫЛЫМ МИНИСТРЛІГІ ӘЛ-ФАРАБИ АТЫНДАҒЫ ҚАЗАҚ ҰЛТТЫҚ УНИВЕРСИТЕТІ МЕХАНИКА-МАТЕМАТИКА ФАКУЛЬТЕТІ









IV ХАЛЫҚАРАЛЫҚ ФАРАБИ ОҚУЛАРЫ

Алматы, Қазақстан, 4-21 сәуір, 2017 жыл

Студенттер мен жас ғалымдардың

«ФАРАБИ ӘЛЕМІ»

атты халықаралық ғылыми конференциясының материалдары

Алматы, Қазақстан, 10-13 сауір, 2017 жыл



IV МЕЖДУНАРОДНЫЕ ФАРАБИЕВСКИЕ ЧТЕНИЯ

Алматы, Казахстан, 4-21 апреля 2017 года

МАТЕРИАЛЫ

международной научной конференции студентов и молодых ученых

«ФАРАБИ ӘЛЕМІ»

Алматы, Казахстан, 10-13 апреля 2017 года



IV INTERNATIONAL FARABI READINGS

Almaty, Kazakhstan, 4-21 April, 2017

MATERIALS

of International Scientific Conference of Students and Young Scientists

«FARABI ALEMI»

Almaty, Kazakhstan, 10-13 April, 2017

ҚАЗАҚСТАН РЕСПУБЛИКАСЫ БІЛІМ ЖӘНЕ ҒЫЛЫМ МИНИСТРЛІГІ ӘЛ-ФАРАБИ атындағы ҚАЗАҚ ҰЛТТЫҚ УНИВЕРСИТЕТІ

МАТЕМАТИКА ЖӘНЕ МЕХАНИКА ҒЫЛЫМИ-ЗЕРТТЕУ ИНСТИТУТЫ

Механика-математика факультеті Механико-математический факультет Faculty of mechanics and mathematics

IV ХАЛЫҚАРАЛЫҚ ФАРАБИ ОҚУЛАРЫ

Алматы, Қазақстан, 2017 жыл. 4-21 сәуір

«ФДРАБИ ӘЛЕМІ»

атты студенттер мен жас ғалымдардың халықаралық ғылыми конференциясы Алматы, Қазақстан, 2017 жыл, 10-13 сәуір

І МЕЖДУНАРОДНЫЕ ФАРАБИЕВСКИЕ ЧТЕНИЯ

Алматы, Қазахстан, 4-21 апреля 2017 год

Международная конференция студентов и молодых ученых «ФАРАБИ ӘЛЕМІ» Қазахстан, Алматы, 10-13 апреля 2017 г.

IV INTERNATIONAL FARABI READINGS

Almaty, Kazakhstan, April 4-21, 2017

International Scientific Conference of Students And Young Scientists «FARABI ALEMI» Almaty, Kazakhstan, April 10-13, 2017

> Адматы «Қазақ университеті» 2017

Организационный комитет:

Мухамбетжанов С.Т.

Бектемесов М.А. председатель, декан механико-математического факультета,

профессор

Кылырбекулы А.Б. апректор НИИ ММ, профессор

Исахов А.А. заместитель декана по научно-инполационной работе и

международным связям, PhD

Манатбаев Р.К. заместитель директора НИИ ММ, доцент

Тупгатаров И.П. заместитель декана по учебно-методической и военитательной

работе, доцент

Астопа Б. ученый секретарь НИИ ММ

Жаксбаев Д.Б. зав. кафедрой математического и компьютерного моделирования,

доцент

Маусумбекова С.Ж. зам.зав.каф, кафедрой математического и компьютерного

моделирования по научно-инповационной работе и межд, связям зав, кафедрой дифференциальных уравнений и теории управления.

профессор

Касенов С.Е. зам. зав. каф. дифференциальных уравнений и теории управления по

паучно-янновационной работе и межд связям

Сихов М.Б. зав.кафеврой фундаментальной математики, профессор Абдуахитова Г.Е. зам.зав.каф. фундаментальной математики по научно-

зам зав каф. фундаментальной математики по научноинвовационной работе и межд связям, доцент

Раквитева З.Б. зав.кафедрой механики, профессор

Калиева Н.Б. зам. зав. каф. механики по научно-инповационной работе и

межд,связям, РhD

ТуксевУ.А. зав.кафедрой информационных систем, профессор

Рахимова Д.Р. зам.зав.каф. информационных систем по научно-инновационной

работе и межд.связим

Урматисв Б.А. зав. кафедрой информатики, профессор

Макашев Е.П. зам.зав.каф. информатики по научно-инпорационной работе и

междевязям, доцент

Газиз С.1. председатель НСО

Редакционная колегия:

Бектемесов М.А., Қыдырбекұлы А.Б., Астова Б., РақымжанқызыФ.

Материалы международный конференции студентов и молодых ученых «Фараби элемі». г. Алматы, 10-13 апреля 2017 г. – Алматы: Қазақ университеті, 2017 – 242 с.

ISBN 978-601-04-2201-8

Материалы, публикуемые в сборнике, являются изложением докладов студентов и молодых ученых на международной конференции студентов и молодых ученых «Фараби элемі» по различным вопросам математики, механики, прикладной математики и информатики.

PA3

KALIB

convex

LUTSA AБДУ.

комбин

АЛДА

обыкн

АЛЖ

спект

AHAI

ушін і

ACAI

сечен

AY3I

опера

AHE

кира

ЭЛІ

койь

OCI

кепт

БЕІ стаб БИ,

БО БР

ДУ

EJ Me EJ

E III K

МАЗМҰНЫ – СОДЕРЖАНИЕ

РАЗДЕЛ 1. АКТУАЛЬНЫЕ ПРОБЛЕМЫ МАТЕМАТИКИ И ТЕОРИИ УПРАВЛЕНИЯ

KALIBEKOVA A.K., KABIDOLDANOVA A.A. Solving optimization problem on the
convex set
LUTSAK S.M. The complexity of quasivariety lattices
АБДУЛЛА ГУМАР ОМЕР О вероятностном доказательстве пскоторых
комбинаторных соотношении
АЛДАНИЯЗ П.А. Решения линейной красвой задачи для нагруженного
обыкновенного дифференциального уравнения
АЛЖАПАР Н., ЖАПСАРБАЕВА Л.К. Серпімді білікше тендеулері үшін
спектралдық есеп.
АНАРБЕК Ж., ЖАНСАРБАЕВА Л.К. Екіпші ретті дифферепциалдық теңдеулер
үшіп шекаралық шарттары бөлінген есеп арқылы туындайтын үйірткінің тұрпаты
АСАНБАЕВ А., САЯЕВ Е., ПАЗЫЛХАН Н., ЖУНУСОВА Ж. «Золотое
сечение» па matlab.
АУЗЕРХАН Г.С., ПОШАНБЕКОВА Г.Ж. Гильберт кеңістігіндегі түйық
оператордың қисынды тарылуының резольвентасы
АШУРОВА Г.Р. Параболалық теңдеу үшіп кері есептің шешімінің
кирауы
Ә.ПМБЕК Ә.Е. Квазисызықты бірінші ретті дербее туындылы теңдеулерге
қойылған Коши есебі. Үзіліс сызығында Ранкин-Гюгонио шартып дәлелдеу
ӘСКЕРБАЙ М.О., ЕРМАХАНОВА Е.О., ТОҚТАСЫН С. Қаладағы көлік
кентелісінің математикалық талдауы
БЕЙМБЕТОВА А. Параболалық теңдеу үшін койылған кері есептің шешімішің
стабилизациясы
БИДАЙБЕК М., КАСЕНОВ С.Е. Тригономстрия алгебраның есебін шешуге
көмектеседі.
БОЛАТ Н.С., КАСЕНОВ С.Е. Геометрия алгебраның есебін шешуге комектеседі
БРУСНИЦЫНА С., КИПЯЧЕНКОВ Е. Математика в японской культуре
ДҮЙСЕНБЕК Г.С., САЙЛАУБАЙ А.Ы. Свойства интеграла типа коши с
плотностью в пространствах бесова
ЕЛЕУОВ А.А., ЕЛЕУОВА Р., МУХАМБЕТЖАНОВ С.Т. Об одном численном
методе сужение некоторого дифференциального оператора
ЕРМАХАНОВА Е.О., ӘСКЕРБАЙ М.О., ТОКТАСЫН С. Резольвента
матричных операторов.
ЕСЕПТАЙЖ., АПАРБАЙ А., ЖҮНІСОВАЖ. Қолданбалы математикада
дихотомия эдісінің ролі
ЖАКУПБЕКОВА А.Е. Исследование ситуационной модели управления бизнес-
процессом упиверситета
ЖОМАРТКЫЗЫ Р. Өзегі айныған фредгольм интегро-дифференциалды тендеуі
үшін сызықты шекаралық есебін шешу
КАБЫЛЖАНОВА Д.К., КАЛМУРЗАЕВ Б.С. Позитивные эквивалентности.
реализуемые линейный порядок.
КЕНЖЕБАЕВА Ф. Полисандык жүйеде дифференциалдык теңдеулерді шешу
ҚАЙЫРЖАН М. Сызықты емес параболалық тепдеудің автомоделді шешімдеріп
3cpttcy
ЛУЦАК С.М., ШВИДЕФСКИ М.В. Решетки подполугрупп элементарных теорий
для некоторых д универсальных классов

ь-Фараби, 2017

«Фараби элемі».

олодых ученых на росам математики,

вания,

вязям впения,

пения по

нон

НЫСАН М.Ш., КАРИМОВ А. Косіпорын тауарларын «Зds max» бағдарламасында
уш өлшемді моделдеу және оны интериет-дүкен құрылымына ентву
ОРАЗАЛИЕВА П.А. Математическое моделирование отопительного котда для
сжигания углеводородсодержащих отходов
ОРАЗБАЕВ М.А. Динамика стержневых элементов с начальными напряжениями
ОРДАБАЕВА Ж.М., БЕКТЕМЕСОВ М.А. Теория игр транспортных потоков
ОРЕХОВ А.С. Разработка самообучающейся интеллектуальной системы для
логических игр
САРСЕНБАЕВА А.Н. Корректность одномерной нелинейной прямой задачи
пороупругости
САРСЕНОВА Г.Е., АБДИБЕКОВА А.У. Құбырдағы жылжымалы ағын
кабаттардың тұрақсыздық процессін зерттеу
СЕЙІТ А.Е., ТУНГАТАРОВ Н.Н. Басқарылатын бөлшектер жүйесімен кұйышды
құбылысты үш өлшемді компьютерлік модельдеу
ТАИПОВА Д.Д. Математическое моделирование проветриваемости городской
застройки па перегулярной сстке
ТАНАТОВА А.К. Анализ колебавия бурильных колони в потоке жидкости
УЗЕНОВА И.М., ХАДЖИЕВА Л.А. Моделирование кривых и поверхностей в
opengl снаайн-функциями
ШАХМУГАМБЕТОВА Ж.Е. Численное моделирование течения вязкой-несжимаемой
жидкости программными пакетами ansys fluent и openfoam.
ШИЛАНБАЕВ Б.А. Апализ неопределенностей при подсчете запасов 3 блока 18
горизонта месторождения узень методом монте-карло
ASHIRBEKOV N., BELGIBAYEV B.A. Development of pilot setting for ple
management by luminescent illumination of workshop.
SEITBEKOVA E.S., IMANKULOV T.S. Gaussian model for changeable wind
conditions in almaty.
NURGALIYEVA A.N., MUSSIRALIYEVA S.J. Use of robotics in computer science
Jessons.
SAIDAKHMATOV N.B. Analyzing and evaluating current mobile technology in
distance language education
АБДРАХМАН Б.М., БЕКТУҒАН Б.И., СӘНДІБАЙ Д.А. Тұрғын үй
нарығындағы бағаны болжау моделі
АБДУКАРИМОВ Ж.Р., АЙДАРОВ К.А. Прототипирование алгоритмов
обработки сигналов на плвм с использованием модельно-ориептированного
проектирования
-1
АБИТЕВ Е.Е. Разработка мобильного приложения для автоматизации
АБИТЕВ С.Е. Разработка мобильного приложения для автоматизации производства.
АБИТЕВ Е.Е. Разработка мобильного приложения для автоматизации производства. АЗИНАЛИЕВ Н.А., ЖЕТЫБАЕВА Д.Ж. Мупайгаз компаниясын басқарудың
АБИТЕВ Б.Е. Разработка мобильного приложения для автоматизации производства. АЗИНАЛИЕВ Н.А., ЖЕТЫБАЕВА Д.Ж. Мұпайгаз компаниясын басқарудың логистикалық жүйесін модельдеу әдістері.
АБИТЕВ Е.Е. Разработка мобильного приложения для автоматизации производства. АЗИНАЛИЕВ Н.А., ЖЕТЫБАЕВА Д.Ж. Мупайгаз компаниясын басқарудың логистикалық жүйесін модельдеу әдістері. АЙДАРОВА Л.Н. Математическое моделирование примесей в воздухе.
АБИТЕВ Б.Е. Разработка мобильного приложения для автоматизации производства. АЗИНАЛИЕВ Н.А., ЖЕТЫБАЕВА Д.Ж. Мупайгаз компаниясын басқарудың логистикалык жүйесін модельдеу әдістері. АЙДАРОВА Л.Н. Математическое моделирование примесей в воздухе. АЙНАБЕКОВ Д.Ж. Разработка противопожарной автоматизированной системы на
АБИТЕВ Б.Е. Разработка мобильного приложения для автоматизации производства. АЗИНАЛИЕВ Н.А., ЖЕТЫБАЕВА Д.Ж. Мупайгаз компаниясын басқарудың логистикалык жүйесін модельдеу әдістері. АЙДАРОВА Л.Н. Математическое моделирование примесей в воздухе. АЙНАБЕКОВ Д.Ж. Разработка противопожарной автоматизированной системы на

АЙТБ/ задачая АЙТБ/ оценки предпр АЛМ.

событ АНАІ промі АСТ ТҰР

ауда АТА

AY

ӘБ, ақп **БА**

пре ущ БА би Ба Б

ИСАХОВА Ж.Н. Сумматор азайткыштың схемасын құру және онтайландыру ИСИН Ч.М., НУРАХОВ Е.С., ИМАНКУЛОВ Т.С. Разработка колцепции	186
системы кондиционирования воздуха с применением устройств internet of things	187
КАДЫЛБЕКОВА Д.К. Модель распознавания образа отпечатка пальцев	188
КАЛЕНОВ А.А. Реинжиниринг инповационных процессов	189
КАСЫМБЕК Н.М., ИМАНКУЛОВ Т.С. Оптимизация времени выполнения	
программы для решения задачи вытеспения пефти	190
КЕНЕС М. Структура системы управления процессом сушки молочных продуктов	191
КЕНЖЕБЕК Е., ИМАНКУЛОВ Т.С. Разработка гибридного паравлельного	
ангоритма для решения уравнении пуассона	192
КЕҢЕС А., УМБЕТАЛИЕВ М., ТУРАРБЕК А.Т. Составные части	1.00
геоинформационные системы землетрясений.	193
КОЖАПОВА А.М., ЖЕТЫБАЕВА Д.Ж. Мунайгаз компациясынын жүйелі -	194
динамикалық үлгісі	194
КОННОВА О.Л. Информациоппо-ападитическая система как основа принятия решений руководителя организации.	195
курманали м.а. Объектни пазерлі 3d сканерлеудің ангоритмі және акпаратты	173
вијеу эдістері	196
КУСЛИНОВА С.А. Применение метода динамического программирования для	170
конструирования синтезирующих управлений лимейными дискретными системами	
автоматического управления	197
КЫЙПАБАЕВА Т.А. Рассмотрение некоторых аспектов при создании и	
модернизации сайта для высшего учебного заведения.	198
ҚАЖЫБЕК А.М. Мәліметтерді иптеллектуалды тандау жүйесі- data mining-тің	
мацызы	199
МАМБЕТНИЯЗОВ К.Ш., МАКАШЕВ Е.П. Экспертная система как	
маркетинговый инструмент в сфере сервиса	200
МЕНЛИБАЙ Ж.Г., АЛИМЖАНОВА Л.М. Опдіріс тиїмділігі үшін егр жүйслері	
негізінде бизнес-үдерістерді интеграциялау	201
МЕРЕЕВА З.А., ТУРГАНБАЕВА А.Р. Использование муравьиного алгоритма для	
решения транепортных задач	202
МИРЗАХМЕДОВА Г.А. Задачи оптимального управление для пелинейных	
динамических систем	203
МУСТАФИН М.Б., ИМАНКУЛОВ Т.С. Реализация алгоритма sssp па	204
графическом процессоре	204
МУХАМЕТОВ М.М. Моделирование процесса перепоса в сложной области	205
МҰХАМЕКӘРІМОВ З.П. Теміржол компаниясындағы бизнес-үдерістерді	206
автоматтандыру	206
НҰРГАЛИ А.Е. Использование информационных техноличи в школе	208
НҰРПАПА Ж.М., ЖАҚАШБАЕВА А.Б., БЕЙБІТХАН Е. Android	200
платформасына арналған мобильді қосымпалардЫ ҚҰРУ және жетілдіру	209
НҰРСҰЛТАН М.Ә. Гылыми еңбектердің белгілерін сақтау және өңдеуге арпалған	20)
акпараттық жүйепі жобалау және дайындау	
AND THE PERSON AND ADDRESS AND ASSESSMENT AND ASSESSMENT AND ASSESSMENT AND ASSESSMENT A	210
ОКАС АО., УРМАШЕВ Б.А., ТУРСЫНБАЙ А.Т. Статистические опенки янашиза	210
ОҚАС АО., УРМАШЕВ Б.А., ТУРСЫНБАЙ А.Т. Статистические оценки анализа фармакокипетических данных	210
фармакокипетических данных	
фармакокипетических данных	211

дамытуғаарі САДЫКОВ автотрансис САЛИМХА для расчета: САТЫБАЛ САУАНОВ raspberry pi. СЕРІКҰЛЬ СОЛТАНГ поиска..... СПАШЕВ TACTAH орнықтылы ТЛЕБАЛД имитатора с ТЛЕГЕНО жасанды ин тобжане ТОРКЕНЬ турбины.... TOTAHOB автоматизи ТӨРЕҚҰЛ решения уг ТУЛЕМИС косымшась ТУСУПЫ разработке TYKEHO бағытталға шешімді к ТҰРҒЫН TYPFAHE желі модел хибатх. изображен ШАРАТБ мультиагея шәкіроі расчета за ШИНТАС принтера в ШОГАШ ШУАКПА шымы **ЯРОСЛА** данных. ..

САҒЫНДЬ

для сбора и ападиза результатов экспортно-импортного валютного контроля....... 214

шения

ных объектов, ом с другими ста как метод ства агентов, тенты обычно называемый.

ия муравьёв, а к источнику ий путь. При ется другими оное правило оказывается

анной работе при решении сазано выше, что в свою ых на идее спользование

<mark>а</mark>ч на оспове ауки. – 2013.

анспортных

алгоритма //

ЗАДАЧИ ОПТИМАЛЬНОГО УПРАВЛЕНИЕ ДЛЯ НЕЛИНЕЙНЫХ ДИНАМИЧЕСКИХ СИСТЕМ

Г.А. МИРЗАХМЕДОВА

Постановка задачи. Рассматрим пестационарную линейную систему управляемый объект, движение которого в пространстве E^* описывается линейным дифференциальным уравнением :

$$\dot{x} = Ax + Bu(t), \qquad x(0) = x_0. \tag{1}$$

Процесс управления рассматривается на заданном конечном отрезке времени [0,T] при закрепленном левом конце $x(0)=x_0$ и свободном нравом конце x(T) траектории x(t) с отраничениями на значения управления $u(t)\in U(t),\ U(t)=\{\alpha < u < \beta\}.$

Критерием качества управления является квадратичный функционал

$$J(u) = \frac{1}{2}x^*(T)Fx(T) \div \int_0^T \frac{1}{2}(x^*Qx + u^*Ru)dt, \qquad (2)$$

гле T – некоторый фиксированный момент времени. Q, R, F – заданные матричные весовые множители.

Задача. Найти управление u(t) = u(t, x(t)) и соответствующее решение x(t) уравнения (1), минимизирующие функционал (2).

Решение задачи. Пеобходимые условия онтимальности управления u(t) можно получить из принципа максимума Л.С. Понтрягина.

$$H = -\frac{1}{2} \left(x^*(t) Q x(t) \right) - \frac{1}{2} \left(u^*(t) R u(t) \right) + \psi^*(t) \left(A x(t) + B u(t) \right) \tag{3}$$

Оптимальные управление u(t) должно доставлять функции H максимум. Получим, что оптимальное управление u(t) доставляет минимум функции. Так как

$$\dot{x} = \frac{\partial H}{\partial \psi} \qquad x(t) = x_0 \qquad \dot{\psi} = \frac{\partial H}{\partial x} \qquad \psi(T) = -\frac{\partial \Phi}{\partial x(T)} \qquad \frac{\partial H}{\partial \psi} = 0 \qquad \qquad \frac{\partial H}{\partial u} = -Ru + B^*\psi = 0$$

Управление u(t), доставляющее экстремум функции H, будет следующим:

$$u(t) = R^{-1}(t)B^*(t)\psi(t) \tag{4}$$

Отсюда следует, что управление u(t), которое определенно выражением (4), доставляет функции H минимум. Подставляя выражение (4) для u(t) в уравнение (1), приведем это уравнение к виду

$$\begin{cases} \dot{x} = Ax + BR^{-1}B\psi, & x(t_0) = x_0 \\ \dot{\psi} = Qx - A^*\psi, & \psi(T) = -Ix(T) \end{cases}$$

ЭЛЕБИЕТ

- 1. Ройтенберг Я.Н. Автоматическое управление. Учебное пособис. изд.2-с, перераб. и дополн. Главная редакция физико- математической литературы изд-ва «Наука», М., 1978, 552 стр.
- 2. Мурзабсков З.Н. Оптимизация управляемых систем. Алматы: Изд-во АТУ, 2009. 2016с.
- 3. Мурзабсков З.Н. Достаточное условия оптимальности динамических систем управления с закрепленными концами // Математический журнал. 2004. Т.4, №2(12). С. 52-59